第一图书网, tushu007.com

<<PIC机器人初学指南>>

图书基本信息

书名：<<PIC机器人初学指南>>

13位ISBN编号：9787030151773

10位ISBN编号：7030151771

出版时间：2005-4

出版时间：科学出版社

作者：约翰·埃欧文

页数：237

字数：302000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：http://www.tushu007.com

内容概要

本书是“机器人创意与制作”系列之一。
主要介绍组建小型机器人的方案。
全书共14章，前7章介绍了PIC微控制器的功能、特点、软件环境等，为简易机器人的控制及传感系统的制作和使用做准备；后7章则介绍了几种典型简易机器人的制作过程及其行走系统、传感系统的各自特点。
本书的重点是使读者了解如何根据不同的运动特点，构筑基于PIC微控制器的机器人控制硬件、软件及传感系统。
本书语言通俗易懂，内容具有很强的趣味性、新颖性又不失先进性。
本书可供电子、自动控制、机电一体化、人工智能等专业的学生参考使用，也可作为广大机器人爱好者的趣味读物。

<<PIC机器人初学指南>>

书籍目录

第1章 机器人智能 1.1 什么是微控制器 1.2 为什么使用微控制器 1.3 设计师使用的众多微控制器 1.4 编译器 1.5 PIC编程概述 1.6 软件和硬件 1.7 Picbasic 编译器和 Picbasic pro编译器 1.8 EPIC编程器 1.9 固件 1.10 消耗品 1.11 16F84 PIC微控制器 1.12 步骤1:编写代码 1.13 步骤2:使用编译器 1.14 步骤3:安装固件,对PIC芯片编程 1.15 零件列表第2章 安装编译器 2.1 安装Picbasic编译器 2.2 安装Picbasic pro编译器第3章 安装EPIC软件 3.1 在Windows环境下安装EPIC软件 3.2 在DOS环境下安装EPIC软件 3.3 补充——应用程序目录第4章 codeDesigner 4.1 Code designer的特点 4.2 软件安装 4.3 设置Code designer选项 4.4 第一个程序 4.5 EPIC编程电路板软件 4.6 零件列表第5章 在DOS环境下编写代码、编译代码及编程 5.1 编译 5.2 对PIC芯片编程 5.3 EPIC编程电路板软件第6章 测试PIC 微控制器 6.1 PIC微控制器 6.2 PIC实验开发板和LCD显示器 6.3 介绍二进制和PIC微控制器 6.4 伺服公司 6.5 零件列表第7章 智能系统 7.1 构建智能的方法 7.2 智能体现在哪里 7.3 分层的行为反应 7.4 基于行为的机器人技术第8章 沃尔特的海龟机器人 ……第9章 Braitenberg小车第10章 六足步行机器人第11章 语音识别第12章 机器人手臂第13章 双足步行机器人第14章 机器人彩色视觉系统供货商索引

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:http://www.tushu007.com