第一图书网, tushu007.com

<<机械创新设计>>

图书基本信息

书名：<<机械创新设计>>

13位ISBN编号：9787111071525

10位ISBN编号：7111071522

出版时间：2004-1

出版时间：机械工业出版社

作者：张春林

页数：178

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：http://www.tushu007.com

内容概要

本书系统地介绍了机械创新设计的基础知识、机械创新设计的理论和方法，并列举了机械创新设计的实例。

第一章为绪论，介绍了创新设计的要领及机械创新设计的内容。

第一篇为机械创新设计的基础知识篇，第二章介绍了机械创新设计的基础知识，第三章介绍了机械运动与控制。

第二篇为机械创新设计的理论与方法篇，主要介绍了机械创新设计的基本理论和基本方法。第四章介绍了机构的组合原理与创新，第五章介绍了机构的演化、变异原理与创新，第六章介绍了机构再生运动链原理与创新，第七章介绍了机械运动方案及其创新设计，第八章介绍了反求工程与创新。

第三篇为机械创新设计的应用实例篇，主要介绍了一些创新设计的实例分析。

附录中介绍了中国古代机械发明创造史、西方机械发展简史，最后介绍了即将到来的知识经济与现代的机械文明。

本书可作为高等工业学校机械工程专业的教材，也可供有关的教师及工程技术人员参考。

<<机械创新设计>>

书籍目录

前言　第一章 绪论第一节 创新与社会进步第二节 创新教育与人才培养第三节 机械创新设计的概念及过程第四节 《机械创新设计》的内容及特点　第一篇 机械创新设计的基础知识篇第二章 机械创新设地的基础知识　第一节 机械的基础知识　第二节 机械系统及其发展　第三节 机构运动简图及其结构设计　第四节 创新设计过程中的创新思维方法第三章 机构运动形态与控制　第一节 机构运动形态与变换　第二节 机、电、液机构组合的运动及控制　第三节 机构运动与控制　第二篇 机械创新设计的理论、方法篇第四章 机构组合原理也创新　第一节 串联式机构组合与创新　第二节 并联式机构组合与创新　第三节 复合式机构组合与创新　第四节 叠加式机构组合与创新第五章 机构演化、变异原理与创新　第一节 机构的运动副演化与变异　第二节 机构的构件变异　第三节 机构的机架变换与创新　第四节 机构的等效变换与创新　第五节 机构运动原理的仿效与创新第六章 机构再生运动链原理与创新　第一节 设计方法　第二节 原始机构及一般化运动链　第三节 特定化运动链图谱　第四节 可用特定化运动链图谱及机构图谱第七章 机构运动方案与创新设计　第一节 机械功能目标的拟定　第二节 机械工作原理的拟定　第三节 机构选型及组合　第四节 机械运动方案创新设计的评价第八章 反求工程与创新设计　第一节 反求工程概述　第二节 已知机构设备的反求与创新设计　第三节 已知技术资料的反求与创新设计　第三篇 机械创新设的实例篇第九章 机构创新设计实例分析　第一节 平动齿轮传动机构　第二节 活齿减速带轮机构　第三节 变速凸轮机构　第四节 同轨迹连杆机构　第五节 自适应机构第十章 机构系统创新设计实例分析　第一节 电脑多头绣花机的改型设计　第二节 电动大门的设坟　第三节 蜂窝煤成型机的创新设计　第四节 关联机器人的创新设计分析　附录第十一章 机构发展创造史与知识经济　第一节 中国古代机构发明创造史简介　第二节 西方各国机构发明创造史简介　第三节 现代机构文明与知识经济　参考文献

第一图书网, tushu007.com

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:http://www.tushu007.com