

<<军用工程机械原理与技术>>

图书基本信息

书名：<<军用工程机械原理与技术>>

13位ISBN编号：9787118073546

10位ISBN编号：7118073547

出版时间：2011-6

出版时间：国防工业

作者：韩军^张德恩^杨宏^等

页数：386

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<军用工程机械原理与技术>>

内容概要

军用工程机械是实施作战工程保障和国防工程施工任务的重要技术装备，在机动性、适应性、防护、特种作业技术和试验等方面有别于民用工程机械，韩军编著的《军用工程机械原理与技术(精)》主要论述该领域的研究情况。

本书共11章，即绪论，动力传动系统，行走系统，典型工作装置，特种工作装置与作业技术，信息化、自动化和智能化技术，综合防护技术，空运、空投的适应性技术，环境适应技术，可靠性、维修性和保障性，试验技术。

本书系统地阐述了军用工程机械的原理与技术，具有新颖性、学术性和应用性，可供从事军用工程车辆、军用工程机械研究、设计及试验等方面的科研人员参考，也可作为高等院校有关专业本科生、研究生和教师的教学参考书。

<<军用工程机械原理与技术>>

书籍目录

第1章 绪论

- 1.1 军用工程机械的用途和类型
- 1.2 军用工程机械的基本组成和重要技术
- 1.3 军用工程机械的特点
- 1.4 军用工程机械发展概况
- 1.5 军用工程机械的发展趋势

参考文献

第2章 动力传动系统

2.1 发动机选型

- 2.1.1 使用要求
- 2.1.2 发动机特性
- 2.1.3 操纵与控制方式
- 2.1.4 确定发动机功率步骤

2.2 机械传动系统

- 2.2.1 工作原理
- 2.2.2 实现大速比传动的技术途径

2.3 液力机械传动系统

- 2.3.1 工作原理
- 2.3.2 液力机械传动的匹配计算

2.4 液压传动系统

- 2.4.1 工作原理
- 2.4.2 行走液压驱动
- 2.4.3 液压传动在底盘中的应用

2.5 其他传动系统

- 2.5.1 电传动系统
- 2.5.2 复合传动系统
- 2.5.3 混合动力传动系统

2.6 工作装置动力传动系统

- 2.6.1 驱动功率的确定
- 2.6.2 动力的引出
- 2.6.3 传动方式选择
- 2.6.4 操纵与控制

参考文献

第3章 行走系统

3.1 履带式行走系统

- 3.1.1 工作原理
- 3.1.2 悬挂系统
- 3.1.3 橡胶履带技术

3.2 轮式行走系统

- 3.2.1 工作原理
- 3.2.2 悬挂系统
- 3.2.3 铰接式工程机械高速行驶稳定性
- 3.2.4 轮式工程车辆底盘的变型

3.3 轮腿复合式行走机构

- 3.3.1 工作原理

<<军用工程机械原理与技术>>

3.3.2 步履式挖掘机的越障原理

3.3.3 几个重要技术

3.3.4 工程应用与发展

3.4 其他行走系统

3.4.1 螺旋式行走系统

3.4.2 两栖行走系统

参考文献

第4章 典型工作装置

4.1 几种典型工作装置

4.1.1 推土工作装置

4.1.2 挖掘工作装置

4.1.3 装载工作装置

4.1.4 其他工作装置

4.2 典型工作装置组合配置

4.2.1 组合配置基本形式

4.2.2 几个重要技术

4.3 工作装置多功能的技术途径

4.3.1 主要结构形式

4.3.2 几个重要技术

4.3.3 工程应用与发展

参考文献

第5章 特种工作装置与作业技术

第6章 信息化、自动化和智能化技术

第7章 综合防护技术

第8章 空运、空投适应性技术

第9章 环境适应性技术

第10章 可靠性、维修性和保障性

第11章 试验技术概述

参考文献

<<军用工程机械原理与技术>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>