

<<慧鱼创意机器人设计与实践教程>>

图书基本信息

书名：<<慧鱼创意机器人设计与实践教程>>

13位ISBN编号：9787313049162

10位ISBN编号：7313049161

出版时间：2007-8

出版时间：上海交通大学

作者：曲凌

页数：137

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<慧鱼创意机器人设计与实践教程>>

内容概要

《慧鱼创意机器人设计与实践教程》以慧鱼构件为基础，系统介绍创意机器人制作所涉及到的基础知识、主要构件组成、机器人机构的设计、控制程序开发环境LLWin的使用和PLC控制等问题，并配以相应的练习题和一些作品实例。

读者通过阅读《慧鱼创意机器人设计与实践教程》，可从零基础开始，到最终能够设计和动手制作出功能各异、形象生动的各类创意机器人。

《慧鱼创意机器人设计与实践教程》以德国慧鱼公司的基础产品作为主要对象，结合大、中学校创新实践课程改革，强调自主创意、动手实践、机电控制、传感等多项技术综合，具有一定的先进性、启发性和实用性。

《慧鱼创意机器人设计与实践教程》可作为使用慧鱼教具教学的高等院校机器人设计与制作等选修课教材，也可作为喜欢制作简易机器人却没有任何理论和实践基础的各界爱好者的自学参考书。

<<慧鱼创意机器人设计与实践教程>>

书籍目录

第1章 机器人基础1.1 机器人名字的由来1.2 机器人的科学定义1.3 机器人的发展1.4 机器人的主要用途第2章 慧鱼机器人的基本构件和用法2.1 慧鱼的特点2.2 基本构件2.3 零件的装配2.4 连接线的制作2.5 基本走线方法第3章 慧鱼常用机构和拓展设计3.1 主要机械构件3.2 主要电气元件3.3 行走部分3.4 遥控装置3.5 机构设计与动作第4章 开发环境LLWin4.1 安装条件4.2 安装步骤4.3 用户界面及常用命令4.4 LLWin编程入门第5章 LLWill3.0的功能模块5.1 主程序中的功能模块5.2 子程序中的功能模块第6章 实验练习题6.1 实验练习——基础篇6.2 实验练习——实践篇6.3 实验练习——挑战篇第7章 机器人作品实例与PLC控制7.1 慧鱼立体仓库设计与制作 7.2 慧鱼四层仿真电梯 7.3 慧鱼机器人的PLC控制附录1 部分创意作品附录2 确定机器人设计的主题附录3 作品自评标准参考书目与资料

<<慧鱼创意机器人设计与实践教程>>

编辑推荐

本书以慧鱼构件为基础，系统介绍创意机器人制作所涉及到的基础知识、主要构件组成、机器人机构的设计、控制程序开发环境LLwin的使用和PLC控制等问题，并配以相应的练习题和一些作品实例。读者通过阅读本书，可从零基础开始，到最终能够设计和动手制作出功能各异、形象生动的各类创意机器人。

本书以德国慧鱼公司的基础产品作为主要对象，结合大、中学校创新实践课程改革，强调自主创意、动手实践、机电控制、传感等多项技术综合，具有一定的先进性、启发性和实用性。

本书可作为使用慧鱼教具教学的高等院校机器人设计与制作等选修课教材，也可作为喜欢制作简易机器人却没有任何理论和实践基础的各界爱好者的自学参考书。

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>