

<<基于演化博弈论的企业合作与背叛行>>

图书基本信息

书名：<<基于演化博弈论的企业合作与背叛行为研究>>

13位ISBN编号：9787505888289

10位ISBN编号：7505888285

出版时间：2010-1

出版时间：经济科学出版社

作者：易余胤

页数：199

字数：170000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<基于演化博弈论的企业合作与背叛行>>

内容概要

演化博弈论是演化经济学的一个重要分析手段，经济学家们运用演化博弈论在分析社会习惯、规范、制度或体制形成的影响因素以及解释其形成过程等方面，取得了令人瞩目的成绩。

从中国经济理论研究的现状来看，演化博弈理论的研究工作较为少见，关于企业合作与背叛行为的演化博弈分析更是一个空白领域。

本书首先对国外演化博弈理论研究的历史和最新动态进行了系统综述，然后就企业合作与背叛行为进行演化博弈理论方法的探讨。

作者简介

易余胤(1976-), 汉族, 江西于都人, 南京大学管理学博士, 暨南大学管理学院副教授, 硕士生导师, 主持国家自然科学基金项目、教育部人文社会科学研究项目和广东省自然科学基金项目各1项, 作为核心成员参与国家级和省部级课题6项, 在《管理科学学报》、《系统工程理论与实

书籍目录

绪论 研究背景 国内外研究现状 本书的结构第1章 演化博弈论的发展动态与综述 1.1 演化博弈论的产生和发展 1.2 演化博弈理论的特征 1.3 演化博弈论与博弈论的区别 1.3.1 方法论 1.3.2 认识论 1.3.3 时间的不可逆性 1.3.4 随机(突变)因素 1.3.5 基本概念 1.3.6 选择机制及均衡 1.4 本章小结第2章 企业的合作意愿度及其演化稳定性 2.1 企业合作意愿度 2.2 合作意愿度的演化稳定性概念 2.3 生产互补性产品的企业的合作意愿度的演化稳定性 2.4 生产替代产品的企业的合作意愿度的演化稳定性 2.5 不对称情形下合作意愿度的演化稳定性 2.5.1 不对称情形下生产互补性产品的企业合作意愿度的演化稳定性 2.5.2 不对称情形下生产替代产品的企业合作意愿度的演化稳定性 2.6 本章小结第3章 企业合作的持续性研究 3.1 持续性生存的概念 3.2 简单合作与企业合作的持续性 3.3 谨慎与企业合作的持续性 3.4 无限次重复博弈与合作的持续性 3.4.1 完全信息条件下谨慎合作的持续性 3.4.2 不完全信息条件下的谨慎合作与合作的持续性 3.4.3 具学习能力的单纯合作企业与合作的持续性 3.4.4 具学习能力的谨慎合作企业与合作的持续性 3.5 本章小结第4章 企业合作创新中的机会主义行为研究 第5章 信贷市场企业背叛行为的演化与调控第6章 总结与展望参考文献

<<基于演化博弈论的企业合作与背叛行>>

章节摘录

很显然，现实世界中这种假设通常是得不到保证的。

随着实验经济学的出现，一些研究成果也证实了有时候人的理性思考并不是人们所认为的那么重要，人们在寻求一个博弈的均衡时可能常常使用试错的方式来达到他们的目的。一些明显的现实情形也对人类在经济活动中缺乏充分理性的前提下实现纳什均衡的可能性提供充分的理论依据。

其次，在博弈理论的框架下，研究者们从理性的角度研究合作与背叛问题，他们认为，个体能够持续合作是因为基于回报的互利互助机制以及他们能理性地预见到他们行为的长期后果（Kreps et al., 1982；Milgrom et al., 1990；Kandori, 1992）。

然而，人类社会中的许多行为从理性的角度以及用互利互助机制是无法解释的，例如利他行为，人们冒着生命危险去挽救他人的生命，慈善活动和匿名的私人捐献等。

再次，博弈论研究的对象主要针对两人或少数几个参与人，博弈论在研究群体行为方面无能为力。

在二人对局中，背叛行为所损害的对象和程度是明确的，回报策略具有明确的针对性，因而合作的达成较为容易。

但随着参与人的增加，合作将面临更大难度。

在很多参与人或大群体对局中，个体的背叛行为对群体造成的损害可能是边缘性的，效果并不显著，回报策略很可能因为会危及无辜者而更加难以执行。

而由于群体中的部分成员采取背叛行为将使其他个体的合作行为达不到预期的目标，将导致背叛行为在群体中蔓延，最终导致合作的崩溃。

若把整个社会看作一个大群体，则整个社会可能会处于一种低效率的状态。

因此，如何把个体的行为和群体行为的相互关系刻画出来并加以协调，从而预测群体行为的演化以及对群体行为实施有效的宏观调控的研究。

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>