第一图书网, tushu007.com

<<凌阳16位单片机经典实战>>

图书基本信息

书名：<<凌阳16位单片机经典实战>>

13位ISBN编号：9787512404663

10位ISBN编号：7512404662

出版时间：2011-6

出版时间：北京航空航天大学出版社

作者：陈海宴　等编著

页数：382

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：http://www.tushu007.com

<<凌阳16位单片机经典实战>>

内容概要

《凌阳16位单片机经典实战--大学生项目创新实践》是一本讲解大学生创新实践项目的书籍，共12章，详细介绍了具有语音识别和处理功能的spce061a单片机和凌阳模组以及集成开发环境；还介绍了音乐播放器、无线语音传输系统、语音控制小车、超声波倒车雷达、环境测试仪、公交车报站器、语音识别机器人、gps全球定位系统、网络家电控制系统、语音拨号手机通讯录项目的设计与开发过程；不但提供了以上10个项目的硬件电路、软件程序清单，而且对项目涉及的基础知识和技术手段进行了梳理；向读者演示了应用凌阳单片机进行项目开发的过程，并提供了详细的技术文档。

《凌阳16位单片机经典实战--大学生项目创新实践》配有大量的设计实例，力求使读者了解和掌握项目开发的成果，能够在此成果的基础上进行二次开发。

《凌阳16位单片机经典实战--大学生项目创新实践》可以作为在校大学生选修课、科技创新大赛、课程设计、毕业设计的教材和参考资料，也可以作为大学生和科技工作者进行创新实践项目开发的参考资料。

<<凌阳16位单片机经典实战>>

书籍目录

第1章　spce061a单片机及其硬件结构
1.1　spce061a凌阳单片机结构
1.2　spce061a单片机硬件结构
第2章　指令系统与程序设计
2.1　指令系统概述及符号约定
2.2　程序设计
2.3　集成开发环境ide
第3章　音乐播放器的设计与应用
3.1　案例点评
3.2　设计任务
3.3　设计意义
3.4　硬件电路设计
3.5　软件设计
3.6　系统实现
第4章　无线语音传输系统的设计与实现
4.1　案例点评
4.2　设计任务
4.3　设计意义
4.4　系统结构和工作原理
4.5　硬件电路设计
4.6　软件设计
4.7　系统实现
第5章　语音控制小车的设计与实现
5.1　案例点评
5.2　设计任务
5.3　设计彦义
5.4　系统结构和工作原理
5.5　硬件电路设计
5.6　软件设计
5.7　系统实现
第6章　超声波倒车雷达的设计与应用
6.1　案例点评
6.2　设计任务
6.3　方案选择
6.4　系统结构与工作原理
6.5　系统硬件设计
6.6　系统软件设计
6.7　系统软硬件调试及研究
第7章　环境测试仪系统的设计与应用
7.1　案例点评
7.2　设计任务
7.3　设计意义
7.4　系统结构和工作原理
7.5　硬件电路设计
7.6　软件设计

7.7　方案实现
第8章　公交车报站器系统的设计与实现
8.1　案例点评
8.2　设计任务
8.3　设计意义
8.4　系统结构和工作原理
8.5　硬件电路设计
8.6　软件设计
8.7　方案实现
第9章　语音识别机器人的设计与实现
9.1　案例点评
9.2　设计任务
9.3　设计意义
9.4　系统结构和工作原理
9.5　硬件电路设计
9.6　软件设计
9.7　系统调试
9.8　机器人语音训练和语音识别
第10章　gps全球定位系统的设计
10.1　案例点评
10.2　设计任务
10.3　设计意义
10.4　系统结构和工作原理
10.5　系统硬件设计
10.6　系统软件设计
10.7　系统高度
10.8　结论和展望
第11章　网络家电控制系统的设计与应用
11.1　案例点评
11.2　设计任务
11.3　设计意义
11.4　系统组成结构和工作原理
11.5　硬件电路设计
11.6　软件设计
11.7　系统调试
第12章　语音拨号手机通讯录的设计与实现
12.1　案例点评
12.2　设计任务
12.3　设计意义
12.4　系统组成结构和工作原理
12.5　硬件电路设计
12.6　软件设计
12.7　系统调试
参考文献

章节摘录

近年来，随着汽车产业的迅速发展和人们生活水平的不断提高，我国的汽车数量正逐年增加；同时，非职业汽车驾驶人员的比例也逐年增加。
在公路、街道、停车场、车库等拥挤、狭窄的地方倒车时，驾驶员既要前瞻，又要后顾，稍微不小心就会发生追尾事故。
因此，增加汽车的后视能力，研制汽车后部探测障碍物的倒车雷达便成为近些年来的研究热点。
倒车雷达又称泊车辅助系统，一般由超声波传感器（俗称探头）、控制器和显示器等部分组成，现在市场上的倒车雷达大多采用超声波测距原理，驾驶者在倒车时，启动倒车雷达，在控制器的控制下，由装置于车尾保险杠上的探头发送超声波，遇到障碍物，产生回波信号，传感器接收到回波信号后经控制器进行数据处理，判断出障碍物的位置，由显示器显示距离并发出警示信号，得到及时警示，从而使驾驶者倒车时做到心中有数，使倒车变得更轻松。
……

第一图书网, tushu007.com

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:http://www.tushu007.com