

<<Simulink动态系统建模与仿真基础>>

图书基本信息

书名：<<Simulink动态系统建模与仿真基础>>

13位ISBN编号：9787560614151

10位ISBN编号：7560614159

出版时间：2004-7

出版时间：西安电子科技大学出版社

作者：李颖

页数：310

字数：475000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<Simulink动态系统建模与仿真基>>

内容概要

本书介绍的是MathWorks公司最新版本MATLAB Release 13 SP1中的Simulink5.1软件包。全书共分12章，从Simulink的基本概念开始，系统全面地介绍了Simulink软件包中动态系统建模、仿真、分析和调试的方法，包括连续系统、离散系统和混合系统，书中给出了大量例程，说明Simulink中各种功能的实现途径。

本书适用于初学Simulink的工程设计人员和从事控制工程或系统工程方面工作的工程师和研究人员，还可作为工科高等院校师生的参考书。

<<Simulink动态系统建模与仿真基>>

书籍目录

第1章 Simulink基础 1.1 Simulink简介 1.2 运行Simulink演示程序 1.3 建立一个简单的Simulink模型 1.4 保存Simulink模型 1.5 打印及HTML报告 1.6 打印边框编辑器第2章 Simulink模块操作 2.1 模块操作 2.2 改变模块外观 2.3 设置模块参数 2.4 标注方块图 2.5 模块属性对话框 2.6 控制和显示模块执行顺序 2.7 查表编辑器 2.8 鼠标和键盘操作概述第3章 Simulink信号操作 3.1 信号基础 3.2 显示信号 3.3 信号组操作第4章 Simulink动态系统建模 4.1 创建动态系统模型的要素 4.2 Simulink开放式动态系统建模 4.3 动态系统数学模型分类 4.4 建立方程模型第5章 Simulink仿真设置 5.1 仿真基础 5.2 设置仿真参数 5.4 设置误差容限 5.5 设置输出选项 5.6 工作区输入/输出设置 5.7 输出信号的显示第6章 Simulink动态系统仿真 6.1 Simulink动态系统仿真过程 6.2 离散系统仿真 6.3 连续系统仿真 6.4 混合系统仿真 6.5 模型离散化 6.6 诊断仿真错误 6.7 改善仿真性能和精度第7章 高级仿真概念 7.1 过零检测 7.2 处理代数循环 7.3 高级积分器 7.4 仿真参数的高级选项第8章 使用命令行仿真 8.1 通过命令行仿真 8.2 模型线性化 8.3 寻找平衡点 8.4 编写模型和模块的回调函数第9章 使用子系统 9.1 创建子系统 9.2 创建条件执行子系统 9.3 控制流语句第10章 封装子系统 10.1 封装子系统概述 10.2 封装编辑器 10.3 创建封装模块的动态对话框 10.4 自定义库操作 10.5 可配置子系统第11章 Simulink调试器 11.1 调试器概述 11.2 调试器控制 11.3 设置断点 11.4 显示仿真信息 11.5 显示模型信息第12章 编写M语言S-函数1 12.1 什么是S-函数 12.2 在模型中创建S-函数 12.3 S-函数的概念 12.4 编写M语言S-函数 12.5 M文件S-函数范例附录 附录A 模型和模块参数 附录B 模型和模块回调函数 附录C Simulink模块简介 附录D MATLAB可用的TeX字符集 附录E 北京九州恒润科技有限公司简介

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>